Formal Impact Metric for Cyber-Physical Attacks

Massimo Merro

(joint work with Ruggero Lanotte, Andrei Munteanu and Simone Tini)

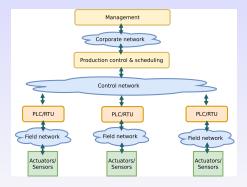
Department of Computer Science University of Verona - Italy



34th IEEE CSF - June 23 2021, Virtual Conference

Cyber-Physical Systems

In Cyber-Physical Systems (CPSs) embedded computers and networks monitor and control physical processes, usually with feedback loops where physical processes affect computation and vice versa





- Stuxnet: centrifuges of a nuclear plant in Iran
- BlackEnergy/CRASHOVERRIDE: power outages in Ukraine
- **3** TRITON/TRITIS: petrochemical plants in Saudi Arabia
- 4 ... the list of cyber-physical attacks is quite long



- Stuxnet: centrifuges of a nuclear plant in Iran
- BlackEnergy/CRASHOVERRIDE: power outages in Ukraine
- **3** TRITON/TRITIS: petrochemical plants in Saudi Arabia
- 4 ... the list of cyber-physical attacks is quite long

A cyber-physical attack:



- Stuxnet: centrifuges of a nuclear plant in Iran
- BlackEnergy/CRASHOVERRIDE: power outages in Ukraine
- TRITON/TRITIS: petrochemical plants in Saudi Arabia
- ... the list of cyber-physical attacks is quite long
- A cyber-physical attack:
 - disrupts the plant evolution via cyber attacks to control systems



- Stuxnet: centrifuges of a nuclear plant in Iran
- BlackEnergy/CRASHOVERRIDE: power outages in Ukraine
- TRITON/TRITIS: petrochemical plants in Saudi Arabia
- 4 ... the list of cyber-physical attacks is quite long
- A cyber-physical attack:
 - disrupts the plant evolution via cyber attacks to control systems
 - brings the plant into a unsafe/incorrect state

(日) (同) (三) (三)

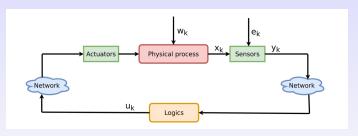


- Stuxnet: centrifuges of a nuclear plant in Iran
- BlackEnergy/CRASHOVERRIDE: power outages in Ukraine
- **3** TRITON/TRITIS: petrochemical plants in Saudi Arabia
- 4 ... the list of cyber-physical attacks is quite long
- A cyber-physical attack:
 - disrupts the plant evolution via cyber attacks to control systems
 - brings the plant into a unsafe/incorrect state
 - requires expert **knowledge** in the physical domain

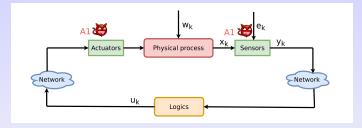
< 口 > < 同 >

CPSs in a nutshell (focus on the field network)

- Physical process: often represented as discrete-time state-space model
- Logics: controllers, IDSs, supervisors, etc. (cyber-components)
- Network: to connect plant and logics, forming feedback loops



A Threat model for Physics-based attacks

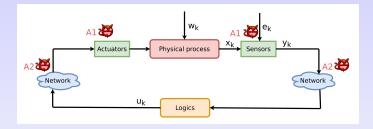


• A1 - actuators/sensors (forge/drop measurements and/or commands)

Massimo Merro - University of Verona

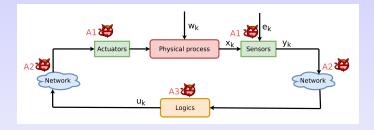
- 4 同 6 4 日 6 4 日 6

A Threat model for Physics-based attacks



- A1 actuators/sensors (forge/drop measurements and/or commands)
- A2 network (DoS, integrity, replay attacks ...)

A Threat model for Physics-based attacks



• A1 - actuators/sensors (forge/drop measurements and/or commands)

- A2 network (DoS, integrity, replay attacks ...)
- A3 logics (malware tampering with control sw or register's data)

Claim: physical aspects put CPS security apart from IT security!

・ロッ ・雪 ・ ・ ヨ ・ ・ ・ ・

Massimo Merro - University of Verona

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへで

• Timing: physical states might be more vulnerable to attacks at certain points in time, for instance, when they reach a local maximum/minimum

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Timing: physical states might be more vulnerable to attacks at certain points in time, for instance, when they reach a local maximum/minimum
- Duration: it may take minutes for a chemical reactor to rupture, hours to heat a tank of water or burn out a motor, and days to destroy centrifuges

- Timing: physical states might be more vulnerable to attacks at certain points in time, for instance, when they reach a local maximum/minimum
- Duration: it may take minutes for a chemical reactor to rupture, hours to heat a tank of water or burn out a motor, and days to destroy centrifuges
- Impact: understanding both attacker's goals and the severity of the damages inflicted when such goals are achieved is fundamental to conduct a risk assessment

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Timing: physical states might be more vulnerable to attacks at certain points in time, for instance, when they reach a local maximum/minimum
- Duration: it may take minutes for a chemical reactor to rupture, hours to heat a tank of water or burn out a motor, and days to destroy centrifuges
- Impact: understanding both attacker's goals and the severity of the damages inflicted when such goals are achieved is fundamental to conduct a risk assessment

Impact metrics should quantify the perturbation introduced by an attack in both the physical and the logical behaviour of the target system

- Timing: physical states might be more vulnerable to attacks at certain points in time, for instance, when they reach a local maximum/minimum
- Duration: it may take minutes for a chemical reactor to rupture, hours to heat a tank of water or burn out a motor, and days to destroy centrifuges
- Impact: understanding both attacker's goals and the severity of the damages inflicted when such goals are achieved is fundamental to conduct a risk assessment

Impact metrics should quantify the perturbation introduced by an attack in both the physical and the logical behaviour of the target system

Question: Can we use formal methodologies for defining impact metrics?

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Massimo Merro - University of Verona

Given a CPS equipped with an IDS, and exposed to the malicious activities on an attacker, define *two metrics* relying on three concepts:

Given a CPS equipped with an IDS, and exposed to the malicious activities on an attacker, define *two metrics* relying on three concepts:

• a timed probabilistic LTS of the system under attack

Given a CPS equipped with an IDS, and exposed to the malicious activities on an attacker, define *two metrics* relying on three concepts:

- a timed probabilistic LTS of the system under attack
- a set \$\mathcal{I} = {(i_1, w_1), ..., (i_k, w_k)}\$ of weighted attacker's goal indicators denoting how close is the attacker in reaching those goals

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Given a CPS equipped with an IDS, and exposed to the malicious activities on an attacker, define *two metrics* relying on three concepts:

- a timed probabilistic LTS of the system under attack
- a set \$\mathcal{I} = {(i_1, w_1), ..., (i_k, w_k)}\$ of weighted attacker's goal indicators denoting how close is the attacker in reaching those goals
- a detection policy \mathcal{P} that given an alert signal and a goal indicator returns a statically-determined estimate of the attacker's progresses wrt that goal

For goals achieved via stealthy attacks, \mathcal{P} gives little/vague estimates

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● ● ● ●

Given a CPS equipped with an IDS, and exposed to the malicious activities on an attacker, define *two metrics* relying on three concepts:

- a timed probabilistic LTS of the system under attack
- a set \$\mathcal{I} = {(i_1, w_1), ..., (i_k, w_k)}\$ of weighted attacker's goal indicators denoting how close is the attacker in reaching those goals
- a **detection policy** \mathcal{P} that given an alert signal and a goal indicator returns a statically-determined estimate of the attacker's progresses wrt that goal

For goals achieved via stealthy attacks, \mathcal{P} gives little/vague estimates

 $FN_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$: average false negatives in the system under attack in *n* time units

 $\mathbf{FP}_{\tau,\mathcal{P}}^n$: average false positives in the system under attack in *n* time units

(日) (同) (日) (日)

What the metric $\mathbf{FN}^n_{x,\mathcal{P}}$ actually measures

Massimo Merro - University of Verona

 The average effectiveness of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the actual damage wrt goals in I and the estimated attacker's progresses (via P)

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- The average effectiveness of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the actual damage wrt goals in I and the estimated attacker's progresses (via P)
- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} is weighted considering both the severities *w_j* of the goals *i_j* and the probability that the attacker achieves the goals *i_j*

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- The average effectiveness of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the actual damage wrt goals in I and the estimated attacker's progresses (via P)
- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} is weighted considering both the severities *w_j* of the goals *i_j* and the probability that the attacker achieves the goals *i_j*
- FNⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is highly effective in detecting malicious activities of the attacker aiming at reaching goals in I

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● ● ● ●

- The average effectiveness of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the actual damage wrt goals in I and the estimated attacker's progresses (via P)
- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} is weighted considering both the severities *w_j* of the goals *i_j* and the probability that the attacker achieves the goals *i_j*
- FNⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is highly effective in detecting malicious activities of the attacker aiming at reaching goals in I
- 0 < FNⁿ_{I,P} ≤ 1: the detection mechanism underestimates the progresses of malicious activities of the attacker to reach goals in I (many false negatives)

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ ののの

- The average effectiveness of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the actual damage wrt goals in I and the estimated attacker's progresses (via P)
- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} is weighted considering both the severities *w_j* of the goals *i_j* and the probability that the attacker achieves the goals *i_j*
- FNⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is highly effective in detecting malicious activities of the attacker aiming at reaching goals in I
- 0 < FNⁿ_{I,P} ≤ 1: the detection mechanism underestimates the progresses of malicious activities of the attacker to reach goals in I (many false negatives)

An aggressive detection mechanism may be very effective in detecting all significant malicious activities but scarcely precise!

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ ののの

What the metric $\mathbf{FP}_{x,p}^n$ actually measures

Massimo Merro - University of Verona

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへで

• The average precision of the detection mechanism (IDS + detection policy \mathcal{P}) in terms of the deviation between the estimated attacker's progresses (via \mathcal{P}) and the actual damage wrt goals in \mathcal{I}

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- The average precision of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the estimated attacker's progresses (via P) and the actual damage wrt goals in I
- Again, **FP**ⁿ_{I,P} is weighted considering both the severities w_j of the goals i_j and the probability that the attacker achieves the goals i_j

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- The average precision of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the estimated attacker's progresses (via P) and the actual damage wrt goals in I
- Again, **FP**ⁿ_{I,P} is weighted considering both the severities w_j of the goals i_j and the probability that the attacker achieves the goals i_j
- **FP**ⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is very precise in recognising malicious activities of the attacker reaching goals in I

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● ● ● ●

- The average precision of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the estimated attacker's progresses (via P) and the actual damage wrt goals in I
- Again, **FP**ⁿ_{I,P} is weighted considering both the severities w_j of the goals i_j and the probability that the attacker achieves the goals i_j
- **FP**ⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is very precise in recognising malicious activities of the attacker reaching goals in I
- 0 < FPⁿ_{I,P} ≤ 1: the detection mechanism overestimates the progresses of malicious activities of the attacker to reach goals in I (many false positives)

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ ののの

What the metric $\mathbf{FP}_{x,p}^n$ actually measures

- The average precision of the detection mechanism (IDS + detection policy P) in terms of the deviation between the estimated attacker's progresses (via P) and the actual damage wrt goals in I
- Again, **FP**ⁿ_{I,P} is weighted considering both the severities w_j of the goals i_j and the probability that the attacker achieves the goals i_j
- **FP**ⁿ_{I,P} = 0: the detection mechanism is very precise in recognising malicious activities of the attacker reaching goals in I
- 0 < FPⁿ_{I,P} ≤ 1: the detection mechanism overestimates the progresses of malicious activities of the attacker to reach goals in I (many false positives)

A loose detection mechanism may be very precise when it raises an alert but ... scarcely effective!

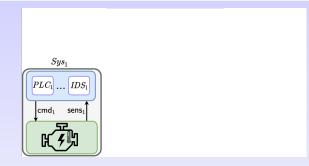
▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ ののの

$\mathbf{FN}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ and $\mathbf{FP}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ can be computed in a compositional way

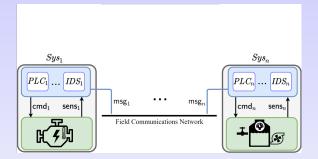
Massimo Merro - University of Verona

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへで

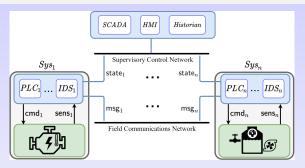
- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} and **FP**ⁿ_{*I*,*P*} can be computed in a compositional way on CPSs whose sub-systems may physically interact only if the associated logical components agree on when and how that interaction should happen
- The sub-systems Sys_i are said physically-disjoint
- Formally, $((Sys_1 \uplus \ldots \uplus Sys_n) \parallel SCADA \parallel HMI \parallel Hist) \setminus \{state_i\}$



- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} and **FP**ⁿ_{*I*,*P*} can be computed in a compositional way on CPSs whose sub-systems may physically interact only if the associated logical components agree on when and how that interaction should happen
- The sub-systems Sys_i are said physically-disjoint
- Formally, $((Sys_1 \uplus \ldots \uplus Sys_n) \parallel SCADA \parallel HMI \parallel Hist) \setminus \{state_i\}$



- FNⁿ_{I,P} and FPⁿ_{I,P} can be computed in a compositional way on CPSs whose sub-systems may physically interact only if the associated logical components agree on when and how that interaction should happen
- The sub-systems Sys_i are said physically-disjoint
- Formally, $((Sys_1 \uplus \ldots \uplus Sys_n) \parallel SCADA \parallel HMI \parallel Hist) \setminus \{state_i\}$



- **FN**ⁿ_{*I*,*P*} and **FP**ⁿ_{*I*,*P*} can be computed in a compositional way on CPSs whose sub-systems may physically interact only if the associated logical components agree on when and how that interaction should happen
- The sub-systems Sys_i are said physically-disjoint
- Formally, $((Sys_1 \uplus \ldots \uplus Sys_n) \parallel SCADA \parallel HMI \parallel Hist) \setminus \{state_i\}$

Massimo Merro - University of Verona

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへで

Suppose a composite system $M_1 \uplus \ldots \uplus M_k$ whose sub-systems M_i have different security clearances (e.g., engine control vs. air conditioning)

Suppose a composite system $M_1 \uplus \ldots \uplus M_k$ whose sub-systems M_i have different security clearances (e.g., engine control vs. air conditioning)

Theorem (Compositionality w.r.t. ⊎)

The metrics $\mathbf{FN}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ and $\mathbf{FP}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ of a system $M_1 \uplus \ldots \uplus M_k$ are given by the weighted sum of the metrics on the single components M_i

Suppose a composite system $M_1 \uplus \ldots \uplus M_k$ whose sub-systems M_i have different security clearances (e.g., engine control vs. air conditioning)

Theorem (Compositionality w.r.t. ⊎)

The metrics $\mathbf{FN}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ and $\mathbf{FP}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ of a system $M_1 \uplus \ldots \uplus M_k$ are given by the weighted sum of the metrics on the single components M_i

Theorem (Compositionality on supervised systems) Let M be a CPS supervised by a process Sup which amplifies^{*} the estimates of the attacker's progresses made by M... omissis... Then,

- $\mathbf{FN}^n_{\mathcal{I},\mathcal{P}'}((M \parallel Sup) \setminus \mathcal{A}) \leq \mathbf{FN}^n_{\mathcal{I},\mathcal{P}}(M)$
- $\operatorname{FP}^n_{\mathcal{I},\mathcal{P}'}((M \parallel \operatorname{Sup}) \setminus \mathcal{A}) \geq \operatorname{FP}^n_{\mathcal{I},\mathcal{P}}(M)$

The increased aggressiveness of the detection mechanism results in smaller number of false negatives and in greater number of false positives.

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ のQ@

Massimo Merro - University of Verona

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● の < ? ·

• A system with two supervised and coordinated refrigerated engines

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems

< 日 > < 同 > < 三 > < 三 > <

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power

< 日 > < 同 > < 三 > < 三 > <

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds

(日)

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds
- two IDSs checking whether the cooling systems are active when the temperature is above the given threshold. In that case:

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds
- two IDSs checking whether the cooling systems are active when the temperature is above the given threshold. In that case:
 - sends a warning to the supervisory level

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds
- two IDSs checking whether the cooling systems are active when the temperature is above the given threshold. In that case:
 - sends a warning to the supervisory level
 - 2 asks the controller to slow down the engine (mitigation)

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds
- two IDSs checking whether the cooling systems are active when the temperature is above the given threshold. In that case:
 - sends a warning to the supervisory level
 - 2 asks the controller to slow down the engine (mitigation)
 - 6 demand full power from the other engine (compensation)

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● ● ● ●

- A system with two supervised and coordinated refrigerated engines
- temperature maintained within a safety region by cooling systems
- engine speeds: {slow, half, full}; normal pace is half power
- a goal indicator stress recording persistent violations of the thresholds
- two IDSs checking whether the cooling systems are active when the temperature is above the given threshold. In that case:
 - sends a warning to the supervisory level
 - **2** asks the controller to slow down the engine (mitigation)
 - **6** demand full power from the other engine (compensation)

when the overheating is resolved engines' paces return to half power

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● ● ● ●

Massimo Merro - University of Verona

Consider an attack targeting one of the two engines

◆ロ > ◆母 > ◆臣 > ◆臣 > ● ● ● ● ●

Consider an attack targeting one of the two engines

Attack1: integrity on the actuator of the cooling system

Forge fake actuator commands to turn off the cooling system when the temperature is close to the threshold

Stealthy attack: system remains close to threshold and sends no warnings

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

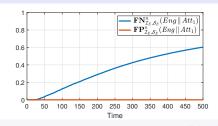
Consider an attack targeting one of the two engines

Attack1: integrity on the actuator of the cooling system

Forge fake actuator commands to turn off the cooling system when the temperature is close to the threshold

Stealthy attack: system remains close to threshold and sends no warnings

- False negatives grow with the size of the attack window (stress)
- No false positives



- ∢ ⊒ →

Massimo Merro - University of Verona

◆□ ▶ ◆□ ▶ ◆ 三 ▶ ◆ 三 ● の < ? ·

Consider another attack targeting one of the two engines

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへで

Consider another attack targeting one of the two engines

Attack2: integrity on the sensor of the temperature

Add a negative offset to temperature detected by the sensor of one engine

This is not a stealthy attack as the IDS sends warnings

Massimo Merro - University of Verona

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < □ > <

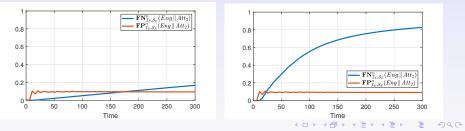
Consider another attack targeting one of the two engines

Attack2: integrity on the sensor of the temperature

Add a negative offset to temperature detected by the sensor of one engine

This is not a stealthy attack as the IDS sends warnings Impact with and without mitigation (slowing down overheating engines)

- False negatives grow with the size of the attack window (stress)
- False positives stabilises to 0.1: 10 false positives in 100 time instants



Massimo Merro - University of Verona

Consider a combined attack targeting both engines

Massimo Merro - University of Verona

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

Consider a combined attack targeting both engines

Attack3:

Attack1 tampers with one engine and Attack2 with the other

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Consider a combined attack targeting both engines

Attack3:

Attack1 tampers with one engine and Attack2 with the other

- This is not a stealthy attack as the IDS of the engine exposed to Attack2 sends warnings
- The metrics FNⁿ_{I,P} and FPⁿ_{I,P} of the whole system exposed to both attacks are given by the weighted sums of the metrics obtained for the single attacks (by compositionality results)

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Conclusions and future work

Summary:

- Two probabilistic impact metrics $\mathbf{FN}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ and $\mathbf{FP}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$
- Our metrics rely on three general concepts
 - a *timed probabilistic LTS* of the system under attack
 - a set ${\cal I}$ of weighted attacker's goal indicators denoting how close is the attacker in reaching those goals
 - a detection policy ${\cal P}$ returning a statically-determined estimate of the attacker's progresses wrt that goal
- our metrics are compositional under specific conditions

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < □ > <

Conclusions and future work

Summary:

- Two probabilistic impact metrics $\mathbf{FN}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$ and $\mathbf{FP}_{\mathcal{I},\mathcal{P}}^n$
- Our metrics rely on three general concepts
 - a *timed probabilistic LTS* of the system under attack
 - a set ${\cal I}$ of weighted attacker's goal indicators denoting how close is the attacker in reaching those goals
 - a detection policy ${\cal P}$ returning a statically-determined estimate of the attacker's progresses wrt that goal
- our metrics are compositional under specific conditions

Future work:

- to improve computational efficiency select traces via Monte Carlo simulation methods, working up to a certain accuracy
- move to statistical impact metrics to be used on existing datasets (e.g., the SWaT system)

Thank you!

